

第7章

7.1.1

- (1) 特性方程式 $\lambda^2 + 6\lambda + 9 = 0$ は重解 $\lambda = -3$ を持つので、微分方程式 $x'' + 6x' + 9x = 0$ の基本解は e^{-3t} , te^{-3t} である。よって、 $t \rightarrow +\infty$ のとき、解 $x(t)$ は $x(t) \rightarrow 0$ となる。
- (2) 特性方程式 $\lambda^2 - 2\lambda - 3 = 0$ は $\lambda = -1, 3$ を持つので、微分方程式 $x'' - 2x' - 3x = 0$ の基本解は e^{-t} , e^{3t} である。 $x'(0) = a$ とすると、初期条件を満たす解は $x(t) = \frac{3-a}{4}e^{-t} + \frac{a+1}{4}e^{3t}$ である。このとき、 $e^{-t} \rightarrow 0$, $e^{3t} \rightarrow +\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) なので、解 $x(t)$ は (i) $a > -1$ のとき、 $x(t) \rightarrow +\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) (ii) $a = -1$ のとき、 $x(t) \rightarrow 0$ ($t \rightarrow +\infty$) (iii) $a < -1$ のとき、 $x(t) \rightarrow -\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) となる。
- (3) 特性方程式 $\lambda^2 + 4\lambda + 3 = 0$ は $\lambda = -1, -3$ を持つので、微分方程式 $x'' + 4x' + 3x = 0$ の基本解は e^{-t} , e^{-3t} である。このとき、 $e^{-t} \rightarrow 0$, $e^{-3t} \rightarrow 0$ ($t \rightarrow +\infty$) なので、解 $x(t)$ は $x(t) \rightarrow 0$ ($t \rightarrow +\infty$) となる。
- (4) 特性方程式 $\lambda^2 + 6\lambda + 10 = 0$ は虚数解 $\lambda = -3 \pm i$ を持つので、微分方程式 $x'' + 6x' + 10x = 0$ の基本解は $e^{-3t} \cos t$, $e^{-3t} \sin t$ である。このとき、 $e^{-3t} \rightarrow 0$ ($t \rightarrow +\infty$) なので、解 $x(t)$ は $x(t) \rightarrow 0$ ($t \rightarrow +\infty$) となる。
- (5) 特性方程式 $\lambda^2 - 4\lambda + 4 = 0$ は重解 $\lambda = 2$ を持つので、微分方程式 $x'' - 4x' + 4x = 0$ の基本解は e^{2t} , te^{2t} である。 $x'(0) = a$ とすると、初期条件を満たす解は $x(t) = (1 + (a-2)t)e^{2t}$ である。このとき、 $e^{2t} \rightarrow +\infty$, $te^{2t} \rightarrow +\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) なので、(i) $a \geq 2$ のとき、 $x(t) \rightarrow +\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) (ii) $a < 2$ のとき、 $x(t) \rightarrow -\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) となる。

7.1.2

特性方程式 $\lambda^2 + 9\lambda = 0$ は虚数解 $\lambda = \pm 3i$ をもつので、対応する斉次微分方程式 $x'' + 9x = 0$ の一般解は $y = C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t$ (C_1, C_2 は任意定数) である。それぞれの非斉次微分方程式を解くと (例えば、未定係数法で解くと)、(i) の一般解は $x(t) = C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t + \frac{1}{8} \sin t$ であり、(ii) の一般解は $x(t) = C_1 \cos 3t + C_2 \sin 3t + \frac{t}{6} \cos 3t$ である。ここで、初期条件を満たすようにそれぞれの C_1, C_2 を求めると、求める解を得ることができる。(i) の解 x_1 は $x_1(t) = \cos 3t - \frac{1}{24} \sin 3t + \frac{1}{8} \sin t$ であり、(ii) の解 $x_2(t)$ は $x_2(t) = \left(1 + \frac{t}{6}\right) \cos 3t - \frac{1}{18} \sin 3t$ である。(i) の解は周期関数として一定の振れ幅であるが、解 (ii) の方は振れ幅が増大する。すなわち、解 (ii) の方は $|x(t)| \rightarrow +\infty$ ($t \rightarrow +\infty$) である。これは、(ii) の場合、元々バネが持っている固有の周期と強制外力 $f(t) = -\sin 3t$ の周期が同じであったため同調し、共鳴という現象が起こったからである。

7.2.1

- (1) 微分方程式 (7.4) の解 $x(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ に対し、 $u(t) = x(t+c)$ とし、 $u(t) = \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \end{pmatrix}$ とおく。このとき、 $u(t) = x(t+c)$, $v(t) = y(t+c)$ である。ここで、 $s = t+c$ とおくと、

$\frac{ds}{dt} = 1$ なので,

$$\begin{aligned}\frac{du}{dt} &= \frac{d}{dt}x(s) = \frac{dx}{ds} \frac{ds}{dt} = \frac{dx}{ds} \\ &= f_1(x(s), y(s)) = f_1(u(t), v(t))\end{aligned}$$

である. 同様に,

$$\frac{dv}{dt} = f_2(u(t), v(t))$$

であることを確かめることができる.

よって, $u(t) = x(t+c)$ は微分方程式 (7.4) を満たし, (7.4) の解である.

(2) 背理法により証明する. 2つの解曲線が点 a で交わったと仮定する. このとき,

$$x_1(t_1) = x_2(t_2) = a$$

を満たす t_1, t_2 が存在する. $c = t_1 - t_2$ に対して, $x_3(t) = x_1(t+c)$ とおくと, (1) により $x_3(t)$ も解曲線である.

$$x_3(t_2) = x_1(t_2+c) = x_1(t_1) = a = x_2(t_2)$$

なので, 2つの解曲線 x_2, x_3 は $t = t_2$ で同一の初期条件を満たす. 微分方程式の解の一意性により, これらは一致しなければならない. すなわち,

$$x_2(t) = x_3(t) = x_1(t+c)$$

となり, 曲線として2つの解曲線 $x_1(t), x_2(t)$ は同じである. 矛盾.

7.2.2

相図は図1.

(1) A の固有値は $\lambda = -2, 5$ なので, 鞍点である. (2) A の固有値は $\lambda = -2, -1$ なので, 漸近安定結節点である. (3) A の固有値は $\lambda = 1, 3$ なので, 不安定結節点である. (4) A の固有値は $\lambda = 3$ (重解) なので, 不安定結節点である. (5) A の固有値は $\lambda = 3 \pm \sqrt{2}i$ なので, 不安定渦状点である. (6) A の固有値は $\lambda = \pm 2i$ なので, 渦心点である.

7.2.3

(1) 連立方程式

$$\begin{cases} x^2 - 2x + xy = 0 \\ x^2 - y = 0 \end{cases}$$

を解くことにより, 平衡点は $(x, y) = (0, 0), (1, 1), (-2, 4)$ であることがわかる.

方程式のヤコビ行列 J を求めると,

$$J = \begin{pmatrix} 2x - 2 + y & x \\ 2x & -1 \end{pmatrix}$$

である .

点 $(x, y) = (0, 0)$ におけるヤコビ行列は

$$J = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

であり, 固有値は $\lambda = -2, -1$ である . これは漸近安定結節点である .

点 $(x, y) = (1, 1)$ におけるヤコビ行列は

$$J = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$$

であり, 固有値は $\lambda = \pm\sqrt{3}$ である . これは鞍点である .

点 $(x, y) = (-2, 4)$ におけるヤコビ行列は

$$J = \begin{pmatrix} -2 & -2 \\ -4 & -1 \end{pmatrix}$$

であり, 固有値は $\lambda = \frac{-3 \pm \sqrt{33}}{2}$ である . これは鞍点である .

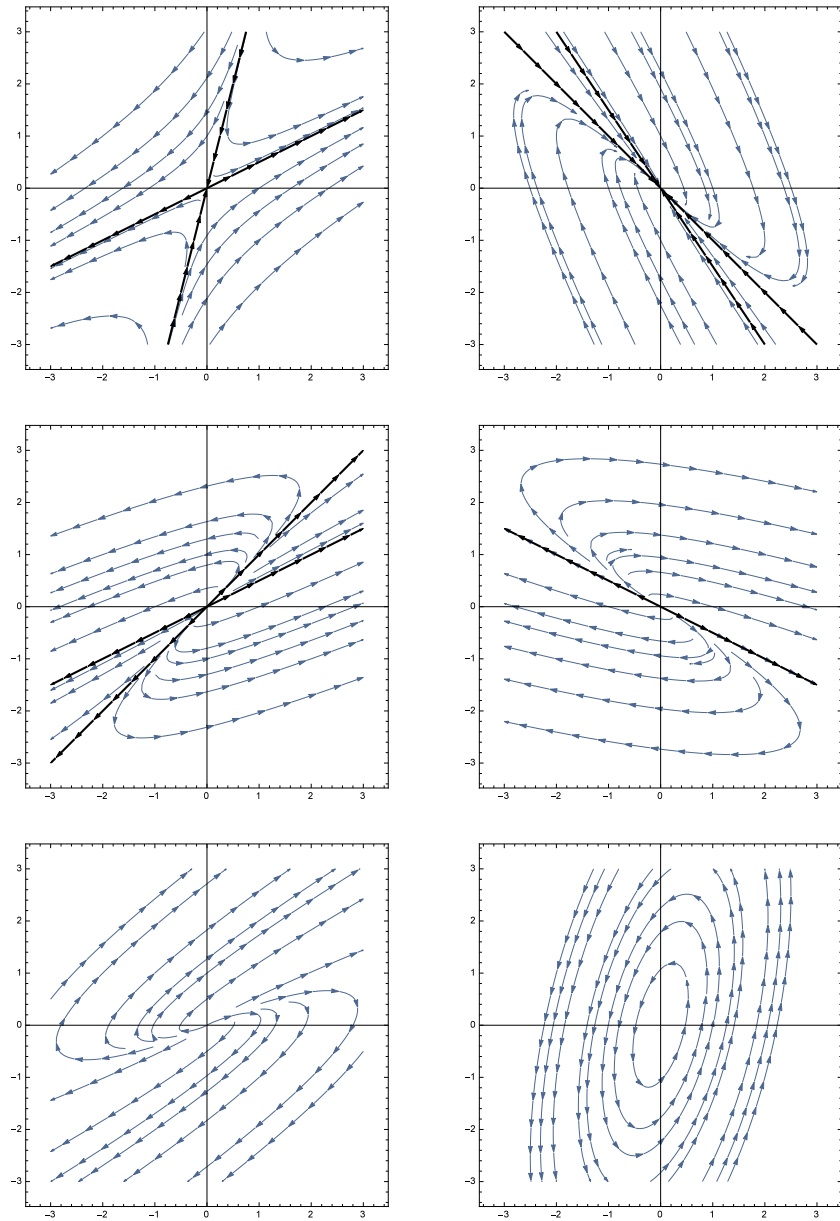


図 1: 演習問題 7.2.2 の相図 : (1) 上段左 (2) 上段右 (3) 中段左 (4) 中段右 (5) 下段左 (6) 下段右